

1. Введение
2. Общий обзор
3. Технические средства
4. Работа с прибором
5. Параметры
6. Функции
7. Ввод в действие
8. Специальные режимы работы
9. Диагностика и устранение ошибок
10. Планирование размещения и монтажа
- 11. Сети**
12. Варианты применения
13. Приложения

11.1 Сетевые компоненты
11.2 Bus-параметры

- 11.2.1 Задание адреса преобразователя 3
- 11.2.2 Скорость обмена в бодах . 3
- 11.2.3 Контрольный (сторожевой) таймер 3
- 11.2.4 Используемые параметры . 3

Глава 11	Раздел 2	Страница 2	Дата 12.01.99	Название: Basis KEB COMBIVERT F4-F	© KEB Antriebstechnik, 1999 All Rights reserved
--------------------	--------------------	----------------------	------------------	--	--

11.2 Bus-/Drivescom-параметры

11.2.1 Задание адреса преобразователя (ud.6)

Параметром ud.6 задается адрес, под которым преобразователь реагирует на "COMBIVIS" или другие устройства управления. Возможны значения между 0 и 239, стандартным значением является 1. Если на шине задействовано одновременно несколько преобразователей, то совершенно необходимо дать каждому преобразователю отдельный адрес. В противном случае могут возникнуть ошибки при передаче данных, так как станет возможным реагирование нескольких преобразователей. Дополнительная информация содержится в описании протокола DIN66019.

11.2.2 Скорость обмена (в бодах) (ud.7)

Скорость обмена последовательного интерфейса может иметь следующие значения:

Значение параметра	Скорость обмена
0	1200 бод
1	2400 бод
2	4800 бод
3	9600 бод
4	19200 бод
5	38400 бод
6	57600 бод

Если скорость обмена меняется по последовательному интерфейсу, то последующее ее изменение можно сделать только с клавиатуры либо после адаптации скорости обмена ведущего устройства, так как различные скорости обмена ведущего и ведомого не позволяют осуществить обмен данными.

Скорости обмена 5 (38400) и 6 (57800) доступны не на всех приборах. Такие скорости обмена не могут быть гарантированы для всех условий окружающей Среды. При возникновении каких-либо проблем с обменом данных следует установить скорость обмена максимум 19200 бод.

11.2.3 Контрольный (сторожевой) таймер (ud.8)

Для осуществления постоянного контроля за обменом данных можно инициировать сообщение об ошибке преобразователя после истечения времени, установленного на прием входящих телеграмм. При установлении значения 0 (выключено) эта функция выключается. Режим работы при выдаче сообщения об ошибке определяется параметром Pn.23 в соответствии с ниже следующей таблицей:

Реакция на E.шину (Pn.23)

Pn.23	Показание	Реакция	Перезапуск
0	E.buS	Немедленное отключение модуляции	Устранить ошибку; Произвести сброс
1	A.buS	Срочный останов / отключение модуляции после достижения скорости 0	
2	A.buS	Срочный останов / удержание вращающего момента на скорости 0	
3	A.buS	Немедленное отключение модуляции	Автоматический сброс при отсутствии ошибки
4	A.buS	Срочный останов / отключение модуляции после достижения скорости 0	
5	A.buS	Срочный останов / удержание вращающего момента на скорости 0	
6	нет	Никакого влияния на привод !Ошибка игнорируется!	- неприменимо -

11.2.4 Используемые параметры

Парам.	Адрес								
ud.6	2606h	4	-	4	0	239	1	1	-
ud.7	2607h	4	-	4	0	6	1	3	= 1200 до 57600 бод
ud.8	2608h	4	-	4	0 сек	10,00 сек	0,01 сек	0: выкл.	-